

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

برگی از درخت المپیاد فیزیک

المپیادهای فیزیک در ایران

(مرحله سوم)

از سال ۸۴ تا ۸۷

گردآوری و تألیف:

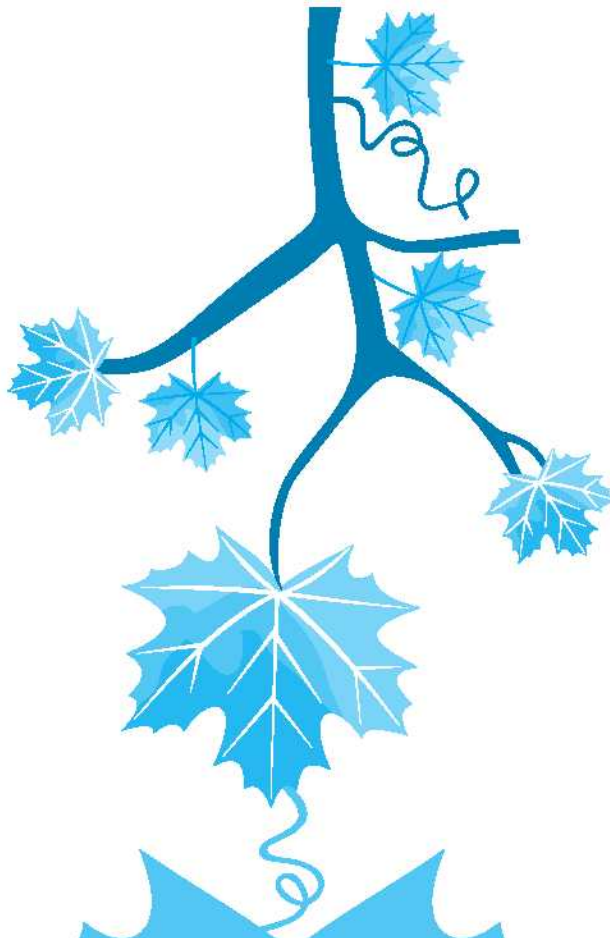
طه رجبزاده

محمدرضا سلطانی‌پور

پرنیان کسرائی



انجمن فیزیک ایران



درخت المپیاد درختی است که توسط  
انتشارات خوشخوان کاشته شده و هر یک  
از کتاب های این پروژه برگگی از آن است.  
وظیفه ما نگهداری و آبیاری این درخت است. امیدواریم  
با عنایات حضرت حق این درخت، تنومند شده  
و به بار واقعی بنشیند. فراموش نکند که بار و میوه ی

این درخت شما

عزیزان می باشد.

التماس دعا



## پروژه‌ی درخت المپیاد

اعتقاد بر این است که شروع فعالیت‌های المپیاد به صورت حرفه‌ای، باید از ابتدای دوره‌ی دبیرستان شروع شود. اکثر المپیادهای علمی در زمستان سال سوم دبیرستان تعیین تکلیف می‌شوند. بنابراین از شروع دبیرستان تا اواسط سال سوم حدوداً ۸ ترم تحصیلی می‌شود (با احتساب فصل و ترم تابستان) که لازم است برنامه‌ریزی دقیقی برای این چند ترم انجام شود.

انتشارات خوشخوان این برنامه‌ریزی را در قالب پروژه‌ی درخت المپیاد انجام داده است که هر شاخه از درخت، مبحثی از آن المپیاد و هر برگ از آن شاخه شماره‌ای از آن مبحث می‌باشد.

به عنوان مثال اپتیک (۱) کتابی است که در یک ترم تحصیلی در یک کلاس ممتاز می‌توان برای داوطلبان المپیاد فیزیک تدریس کرد.

با عنایات حضرت حق و با کمک تنی چند از همکاران گرامی کتب مربوط به این درخت در هر رشته‌ای از المپیاد معرفی خواهد شد.

منتظر پیشنهادات و نظرات شما سروران هستیم.

گروه المپیاد

انتشارات خوشخوان

مسابقه ها، کنکورها و المپیادهای علمی همایش هایی هستند که کم و بیش در سرتاسر دنیای پهناور به صورت داخلی و بین المللی برگزار می شود و سال به سال به تنوع، جذبه و عظمت آن ها افزوده می شود. یکی از این همایش های باشکوه که هر سال در چندین رشته در سطح دانش آموزان سنوات آخر دوره متوسطه برگزار می شود المپیادهای علمی می باشد که قدیمی ترین آن المپیاد ریاضی بوده و از سال ۱۹۵۹ آغاز و تا به حال ادامه داشته است.

در حال حاضر نتیجه ی کسب شده در المپیادهای علمی برای هر کشوری یکی از شاخص های قدرت علمی آن کشور محسوب شده و نمرات ممتاز این المپیادها به راحتی جذب دانشگاه ها و آکادمی های ممتاز جهان شده و پس از گذشت سنواتی چند به موفقیت های چشم گیری نایل می شوند چنانچه بسیاری از دانشمندان حال حاضر در رشته های مختلف از جمله شیمی، فیزیک، IT و ... در سال های نه چندان دور از مدال آوران این المپیادها بوده اند.

جمهوری اسلامی ایران برای اولین بار در سال ۱۳۶۶ در المپیاد ریاضی جهان که در کشور کوبا برگزار می شد شرکت کرده و با کسب یک مدال برنز به مقام ۲۶ جهان نائل آمد که تعجب همگان را برانگیخت چرا که در آن سال ایران درگیر جنگ تحمیلی بوده و جهاتیان به غیر از جنگ و درگیری چیزی از ایران سراغ نداشتند و درخشش دانش آموزان ایران در آن سال و سنوات بعد نگاه ها را به سمت ایران معطوف کرده و چشم خفته آن ها را تا حدود زیادی بیدار کرد. همانطور که از رسانه های گروهی مطلع شده اید در تمام المپیادهای علمی تیم اعزامی کشور عزیزمان در سنوات گذشته جز کشورهای برتر بوده و ضمن کسب مدال های رنگارنگ رتبه های بسیار درخشانی از جمله رتبه اول را حائز شده اند.

نحوه گزینش نفرات اعزامی به المپیادهای جهانی تا حدود زیادی مشابه یکدیگرند به این صورت که در ابتدا در مسابقه ای سراسری تحت عنوان مرحله اول که معمولاً به صورت پرسش های چند گزینه ای مطرح می شود حدوداً هزار نفر پذیرفته شده و در رقابتی معمولاً تشریحی که مرحله ی دوم نامیده می شود شرکت می کنند. در این مرحله در هر رشته حدوداً چهل نفر پذیرفته شده و در دوره ی تابستانی در باشگاه دانش پژوهان جوان که متولی برگزاری تمام المپیاد های علمی می باشد شرکت کرده و پس از گذراندن این دوره مرحله ی سوم آزمون برگزار شده و عده ای (در حدود ده نفر) مدال طلا، عده ای مدال نقره و عده ای دیگر مدال برنز



کسب می کنند (در این مرحله معمولاً همگی افراد شرکت کننده در دوره مدال کسب می کنند) دارندگان مدال طلا حدود یک سال در آن باشگاه آموزش دیده و پس از آن اعضاء تیم اعزامی شناسایی می شوند. دارندگان مدال طلا همگی بدون کتکور و در رشته و دانشگاه دلخواه خود پذیرفته شده و ادامه ی تحصیل می دهند اما دارندگان مدال های نقره و برنز همانند سایر داوطلبان در کتکور سراسری شرکت کرده و برای کسب رتبه دلخواه جهت پذیرفته شدن در رشته و دانشگاه مورد علاقه خود رقابت می کنند با این تفاوت که این افراد سهمیه ویژه ای در پذیرفته شدن در رشته و دانشگاه مورد علاقه ی خود دارند که جزئیات آن در سایت باشگاه دانش پژوهان جوان تشریح شده است.

متأسفانه در سال های اخیر در بعضی از مدارس افرادی مثلاً لباس کارشناسی به تن کرده و علیه فعالیت های المپیاد جبهه می گیرند و ادعا می کنند فعالیت برای المپیادهای علمی مانع موفقیت در کتکور سراسری بوده و هرچه دانش آموز به سمت المپیاد سوق پیدا کند از کتکور فاصله گرفته و در صورت عدم کسب مدال طلا (که بسیار محتمل است) آینده ی خود را تباہ کرده است در حالی که با تحقیقی که در سال های گذشته انجام شده است فعالیت در زمینه المپیادهای علمی نه تنها مانع فعالیت برای کتکور نیست بلکه مسیر فعالیت برای کسب رتبه مناسب در کتکور را بسیار هموارتر می سازد به عنوان مثال می توانیم تمام مدال آوران نقره و برنز و یا حتی آن هایی که در مرحله اول پذیرفته شده ولی به دوره تابستانی راه پیدا نکرده اند را در یک رشته شناسایی کرده و موفقیت های تحصیلی آن ها را در دانشگاه ها جویا شویم که نگارنده ی این متن بارها این تحقیق را انجام داده و به مثبت بودن آن یقین پیدا کرده است.

**نکته** به هر حال ادعا این است که فعالیت دانش آموز در یک رشته از رشته های المپیاد فواید بسیاری دارد که به تعدادی از آن ها به صورت گذرا اشاره می شود:

۱. همان طور که خداوند به بهترین سالم داده و انتظار می رود با ورزش ها و نرمش های مناسب از این نعمت خدادادی محافظت شود به هر دانش آموزی نیز استعدادی داده است که باید شکوفا و بهره ور شود. اغلب باشگاه های کشور اعم از خصوصی و دولتی داوطلب زیادی در رشته های متفاوت ورزشی دارند که مشغول فعالیت در یکی از رشته های ورزشی مانند کشتی، تکواندو، بدن سازی و ... می باشند که وقتی از آن افراد راجع به اهدا افشان از این فعالیت سوال می شود سالم نگه داشتن بدن را عنوان داشته و انتخاب شدن در تیم ملی را در نهایت عنوان می کنند، چه بسا افرادی که در این رشته ها فعالیت می کنند و هرگز به تیم ملی راه پیدا

نمی‌کنند که وقتی از این افراد راجع به موفقیت‌هایشان سؤال می‌شود هرگز خود را ناموفق معرفی نمی‌کنند و همین‌که توانسته‌اند از بدن سالم خود به روش مناسب محافظت کنند را پیروزی بزرگی می‌دانند بنابراین فعالیت در یکی از زمینه‌های المپیاد چه در نهایت به کسب مدال منجر شود و یا نشود همین‌که استعداد خدادادی پرورش می‌یابد موفقیتی است بزرگ.

۲. کتب درسی به اذعان اکثر کارشناس‌ها و اساتید سال به سال ساده‌تر شده و برای عموم دانش‌آموزان دلچسب هستند ولی برای دانش‌آموزان ممتاز و تیزهوش به هیچ‌عنوان اغناکننده نمی‌باشند لذا لازم است این سری از دانش‌آموزان فعالیت ویژه‌ای را در رشته‌ی مورد علاقه‌ی خود داشته باشند تا احساس کنند این فعالیت‌ها برای آن‌ها اغناکننده است.

۳. فعالیت‌های المپیادی که در نهایت به حل سوالات پیچیده و عمیق در رشته‌ی مربوطه می‌شود باعث می‌شود تا فرد به تمام مسائل جامعه و پیش‌آمده در زندگی به دید یک مسأله‌ی المپیاد نگاه کرده و در حل آن نسبت به سایر رقبا موفق‌تر باشند. تحقیقات نشان می‌دهد افرادی که با علاقه و اشتیاق حداقل یکی از شاخه‌های المپیاد را دنبال می‌کنند (نه به نیت کسب مدال بلکه به نیت پرورش ذهن) نسبت به سایر افراد در زندگی موفق‌ترند.

۴. زیربنای اکثر دروس پیش‌دانشگاهی در دروس المپیاد بنا نهاده می‌شود بنابراین افرادی که به سبک المپیادی دروس خود را مطالعه می‌کنند در دوره پیش‌دانشگاهی با پایه‌ی بسیار قوی‌تری با دروس مواجه می‌شوند و نسبت به رقبای خود راحت‌تر از عهده آن‌ها برمی‌آیند.

۵. با توجه به مصوبه‌های موجود، کسب مدال در یکی از المپیاد‌های علمی (حتی مدال برتر) باعث اعطای امتیازهای ویژه‌ای برای داوطلبان کنکور در ورود به دانشگاه‌های سراسری می‌شود که جزئیات آن در سایت‌های معتبر مخصوصاً سایت باشگاه دانش‌پژوهان جوان موجود است.

۶. همچنین با توجه به مصوبه‌های موجود اکثر داوطلبان المپیادها به عضویت نهادهای مختلف از جمله بنیاد ملی نخبگان درمی‌آیند که با رجوع به سایت‌های مرتبط با این نهادها و بنیادها امتیازات تعلق‌یافته به اعضا را مشاهده خواهید کرد.

انتشارات خوشخوان مقتضاست از بدو تأسیس به فکر تدوین و تکلیف منابعی مناسب برای دانش آموزان ممتاز و داوطلبان المپیاد بوده است که خوشبختانه با یاری خداوند متعال و با بهره گیری از اساتید مجربی که خود در سنواتی نه چندان دور منال آوریکی از المپیادهای علمی بوده اند، کتب متعددی به بازار عرضه شده است که مورد توجه داوطلبان قرار گرفته است. بعد از کسب تجربیات لازم به این نتیجه رسیده ایم که لازم است کتبی به صورت کار تدوین و تکلیف شود که در آن هر کتاب مخصوص یک ترم تحصیلی باشد. این پروژه به نام درخت المپیاد نام گرفته است و هر کتاب از این پروژه که در اختیار دارید، برگگی از آن درخت خواهد بود.

بلایی است انجام چنین پروژه ی عظیمی نظر و همت دسته جمعی می طلبد لذا لازم است از تمام دوستان و همکارانی که ما را در انجام این پروژه یاری نموده اند، تشکر و قدر دانی نمایم و در نهایت نیز از عوامل زحمت کش انتشارات اعم از مشاورین، حروف چین ها، طراحان و کارمندان و کارگران عزیز کمال امتنان را دارم.



باتشکر

رسول حاجی زاده مدیر انتشارات خوشخوان



المپیادهای علمی و ادبی همواره مورد توجه دانش‌آموزان علاقمند به یادگیری جدی حوزه‌های علوم مختلف بوده است چرا که محتوای کتاب‌های درسی دوره‌ی دبیرستان به هیچ وجه پاسخ‌گوی این نیاز نیست. در این میان المپیاد فیزیک بر پایه‌ی یادگیری قسمت‌های اصلی فیزیک کلاسیک، سعی در فراهم آوردن زمینه‌ای دارد که دانش‌آموزان تا سطح خوبی مسلط به مفاهیم و قادر به حل مسائل کلاسیک این رشته شوند.

آزمون‌های مرحله‌ی سوم المپیاد فیزیک در سطح ترم دوم دوره‌ی کارشناسی رشته‌ی فیزیک برگزار می‌شود و طبیعی است کسانی که به کلاس‌های دوره‌ی تابستانی اکتفا کنند توان رقابت برای کسب مدال طلا را نخواهند داشت. از طرف دیگر، در اکثر موارد، دانش‌آموزان شهرستان‌ها دسترسی مطلوبی به کلاس‌های آمادگی المپیادهای علمی را ندارند و متأسفانه علی‌رغم استعداد بالا و پشتکار دانش‌آموزان شهرستانی اکثر مدال‌های طلا مربوط به شهر تهران است.

کتاب پیش رو سوالات دوره‌ی تابستانی المپیاد فیزیک سال ۸۴ تا آزمون سوم دوره‌ی تابستانی سال ۸۷ را به همراه پاسخ مفصل فراهم آورده است. به شکلی که خوانندگان، اگر مسلط به قسمت مکانیک و الکترومغناطیس کتاب هائیدی باشند، به راحتی می‌توانند مطالب این کتاب را بدون نیاز به معلم، دنبال کنند.

پیشنهاد ما این است که پس از حل هر سوال، درستی جواب آخر چک شود، به این ترتیب بعد از حل کردن یک یا دو دوره، دانش‌آموزان پیشرفت خود در حل مسأله را به خوبی احساس می‌کنند.

اگرچه سطح سوالات مرحله‌ی دوم از دوره‌ی تابستانی پایین‌تر است، تسلط بر آزمون‌های مرحله‌ی سوم، حل سوالات مرحله‌ی دوم را به مراتب آسان‌تر خواهد نمود. لذا مطالعه‌ی این کتاب برای کسب آمادگی مرحله‌ی دوم المپیاد فیزیک نیز به شدت توصیه می‌شود.

در پایان لازم می‌دانیم از باشگاه دانش‌پژوهان جوان که متولی برگزاری المپیادهای علمی و ادبی است به جهت در اختیار قرار دادن سوالات دوره‌ی تابستانی و از جناب آقای دکتر بهمن‌آبادی به سبب پشتیبانی و راهنمایی‌های ارزنده‌شان صمیمانه قدر دانی نماییم.

امید است این کتاب کمکی هر چند اندک برای دانش‌آموزان علاقمند به رشته‌ی فیزیک فراهم آورد.



# فهرست مطالب

## فصل اول ..... تابستان ۸۴ ۱

۱.۱	آزمون اول المپیاد فیزیک	۱	۴.۱	آزمون چهارم المپیاد فیزیک	۶
۲.۱	آزمون دوم المپیاد فیزیک	۳	۵.۱	آزمون پنجم المپیاد فیزیک	۹
۳.۱	آزمون سوم المپیاد فیزیک	۴	۶.۱	آزمون نهایی المپیاد فیزیک	۱۳

## فصل دوم ..... تابستان ۸۵ ۱۹

۱.۲	آزمون اول المپیاد فیزیک	۱۹	۴.۲	آزمون چهارم المپیاد فیزیک	۲۸
۲.۲	آزمون دوم المپیاد فیزیک	۲۳	۵.۲	آزمون پنجم المپیاد فیزیک	۳۲
۳.۲	آزمون سوم المپیاد فیزیک	۲۵	۶.۲	آزمون نهایی المپیاد فیزیک	۳۵

## فصل سوم ..... تابستان ۸۶ ۴۱

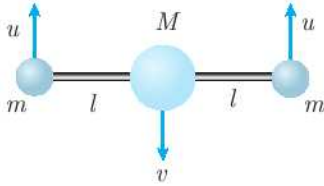
۱.۳	آزمون اول المپیاد فیزیک	۴۱	۶.۳	آزمون نهایی المپیاد فیزیک. بخش اول	۵۱
۲.۳	آزمون دوم المپیاد فیزیک	۴۳	۷.۳	آزمون نهایی المپیاد فیزیک. بخش دوم	۵۴
۳.۳	آزمون سوم المپیاد فیزیک	۴۵			
۴.۳	آزمون چهارم المپیاد فیزیک	۴۷			
۵.۳	آزمون پنجم المپیاد فیزیک	۴۹			

## فصل چهارم ..... تابستان ۸۷ ۵۹

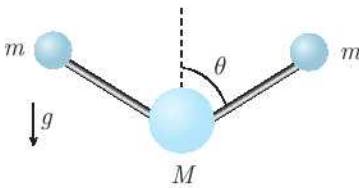
۱.۴	آزمون اول المپیاد فیزیک	۵۹	۳.۴	آزمون سوم المپیاد فیزیک	۶۴
۲.۴	آزمون دوم المپیاد فیزیک	۶۰			

## فصل پنجم ..... پاسخ آزمون‌ها ۶۷

۶.۱ آزمون نهایی المپیاد فیزیک (تابستان ۸۴)



۱ دو جرم  $m$  همراه با دو میله‌ی صلب، به یک جسم به جرم  $M$  ( $M \gg m$ ) لولا شده‌اند. این مجموعه را مطابق شکل همراه با سرعت‌های اولیه‌ی  $u$  و  $v$  که به ترتیب به جرم‌های  $m$  و  $M$  می‌دهیم در میدان گرانشی یکنواخت  $g$  رها می‌کنیم. طول هر یک از دو میله‌ی صلب  $l$  است.



الف) زاویه‌ی میله‌ها را نسبت به امتداد قائم،  $\theta(t)$ ، را تا مرتبه‌ی اول نسبت به  $\frac{m}{M}$  به دست آورید. توجه: میله‌ها بدون جرم‌اند و از هر گونه اصطکاک صرف نظر کنید.

ب) زمان رسیدن دو جرم  $m$  به یکدیگر را تا مرتبه‌ی اول نسبت به  $\frac{m}{M}$  به دست آورید.

۲ فرض کنید از سطح صافی ذراتی با سرعت  $v$  در راستای عمودی رو به بالا گسیل می‌شوند. سطح صاف را  $y = 0$  بگیرید. به دلیل گرانش سرعت و چگالی ذرات بر حسب ارتفاع  $y$ ، که جهت مثبت آن رو به بالا فرض شده است متغیر است. ( $g$  در راستای منفی محور  $y$  است.) تعداد ذرات بر واحد حجم در  $y = 0$  را  $n_0$  (یکنواخت) فرض کنید. فرض کنید ذرات در بالاترین نقطه‌ی مسیرشان به نحوی جذب شده و دیگر به سطح باز نمی‌گردند. الف)  $n(y)$  یعنی تعداد ذرات بر واحد جم را به دست آورید.

حال فرض کنید کره‌ای به شعاع  $R$  و جرم  $M$  در داخل منطقه‌ای که  $n(y)$  صفر نیست قرار دهیم. جرم هر یک از ذرات را  $m$  بگیرید و برخورد ذرات با کره را کشسان فرض کنید.  $R$  را کوچک فرض کنید به طوری که چگالی ذرات در کل نقاط کره ثابت باشد.

ب) شرطی برای تعادل کره به دست آورید و ارتفاع تعادل آن را محاسبه کنید.

ج) فرض کنید کره را از وضعیت تعادل به اندازه‌ی  $\delta y$  منحرف کنیم. معادلی دیفرانسیلی برای  $\delta y(t)$  تا مرتبه‌ی اول نسبت به  $\delta y$  و  $\delta \dot{y}$  به دست آورید.

۳ یک پوسته‌ی کروی با چگالی بار سطحی  $\sigma = \sigma_0 \cos \theta$  را در نظر بگیرید. مرکز کره مرکز مختصات، شعاع کره  $R$ ، و  $\theta$  زاویه‌ی بردار واصل مرکز به هر نقطه با محور  $z$  است. پتانسیل الکتریکی حاصل

از این پوسته را

$$\phi = \begin{cases} -Er \cos \theta & r < R \\ \frac{A \cos \theta}{r^2} & r > R \end{cases}$$

بگیرید، که  $E$  و  $A$  ثابت اند و  $r$  فاصله تا مرکز است.

**الف)**  $E$  و  $A$  را حساب کنید.

ناحیه‌ی بین دو کره به شعاع‌های  $a$  و  $b$  ( $a < b$ ) پر از یک دی‌الکتریک با پذیرفتاری  $\chi$  است. درون کره‌ی به شعاع  $a$  و بیرون کره‌ی به شعاع  $b$  خالی است. این مجموعه را در یک میدان الکتریکی یکنواخت  $\hat{z}$   $E_0$  می‌گذاریم (یعنی میدان الکتریکی در نقاط دور از این کره‌ها یکنواخت است). به خاطر این میدان بارهای سطحی  $\sigma_a \cos \theta$  روی کره‌ی به شعاع  $a$  و  $\sigma_b \cos \theta$  روی کره‌ی به شعاع  $b$  القا می‌شود.  $\sigma_a$  و  $\sigma_b$  ثابت‌اند.

**ب)** پتانسیل الکتریکی در ناحیه‌های  $a < r < b$  و  $r > b$  را بر حسب  $\sigma_a$ ،  $\sigma_b$ ،  $a$  و  $E_0$  به دست آورید.

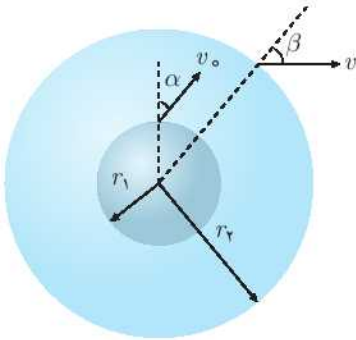
**ج)**  $\sigma_a$  و  $\sigma_b$  را حساب کنید و پتانسیل الکتریکی در کل فضا را به دست آورید (بر حسب  $a$ ،  $b$  و  $\chi$ ، ...).

**د)** فرض کنید  $\frac{b-a}{a} \ll 1$ . یک ذره‌ی باردار به بار  $q$  و جرم  $m$ ، از بیرون ( $r = b$ ) وارد دی‌الکتریک می‌شود. اندازه‌ی سرعت ذره هنگام وارد شدن به دی‌الکتریک  $v$  و زاویه‌ی بردار سرعت با راستای شعاعی  $\alpha$  است. اندازه‌ی سرعت این ذره هنگام خروج از دی‌الکتریک ( $r = a$ )، تا مرتبه‌ی یک نسبت به  $b - a$  چقدر است؟

فرض کنید ذره در نقطه‌ی  $\theta = 0^\circ$  وارد دی‌الکتریک می‌شود.

دو استوانه‌ی هم‌محور با شعاع‌های  $r_1$  و  $r_2$  ( $r_2 > r_1$ ) به اختلاف پتانسیل  $U$  متصل‌اند. استوانه‌ی داخلی، یک فلز داغ و توپراست که الکترون‌ها از آن با سرعت  $v$  بیرون می‌آیند. استوانه‌ی بیرونی،  $r_2$ ، یک توری فلزی است که الکترون‌ها به راحتی از آن می‌گذرند.

**الف)** اگر الکترون از استوانه‌ی داخلی با زاویه‌ی  $\alpha$  نسبت به خط شعاعی خارج شود، سرعت  $v$  در هنگام خروج الکترون از استوانه‌ی بیرونی و زاویه‌ی آن هنگام خروج از استوانه نسبت به خط شعاعی،  $\beta$ ، را به دست آورید. (مؤلفه‌ی  $z$  سرعت صفر است.)



فرض کنید  $n$  الکترون بر واحد زمان در صفحه‌هایی عمود بر محور استوانه از استوانه‌ی داخلی جدا شده و سرعت آن در جهت دلخواهی به طرف بیرون است (جهت خاصی در صفحه‌ی عمود بر محور استوانه مرجع نیست و احتمال خروج الکترون در تمام زوایا در این صفحه یکسان است یعنی احتمال خروج الکترون بین زاویه‌ی  $\alpha$  و  $\alpha + d\alpha$  به  $\alpha$  بستگی ندارد).

ب) تعداد الکترون‌هایی که در زاویه‌ی  $\alpha$  تا  $\alpha + d\alpha$  از استوانه‌ی داخلی بر واحد زمان خارج می‌شود چند تا است و تعداد الکترون‌هایی که از استوانه‌ی خارجی بر واحد زمان در زاویه‌ی  $\beta$  تا  $\beta + d\beta$  بیرون می‌آیند چند تا است؟

حال فرض کنید وقتی الکترون‌ها از استوانه‌ی  $r_2$  خارج می‌شوند تحت نیروی  $\vec{F} = \eta \vec{v} \times \hat{z}$  قرار بگیرند، که در آن  $\hat{z}$  بردار یکه در راستای محور استوانه‌ها و به سمت داخل صفحه‌ی کاغذ است و  $\eta$  مقدار ثابتی است. در اثر این نیرو الکترون‌ها روی دایره‌ای به شعاع  $R$  حرکت می‌کنند. جرم الکترون را  $m$  بگیرید.

ج) شعاع  $R$  را به دست آورید.

د) حداکثر فاصله‌ای که الکترون‌ها می‌توانند از محور استوانه‌ها پیدا کنند چقدر است؟

اکنون فرض کنید استوانه‌ای به شعاع  $r_3$  ( $r_3 > r_2 > r_1$ ) هم‌محور با استوانه‌های قبلی هم وجود دارد که الکترون‌هایی که به آن می‌رسند آشکار می‌شوند.

ه) ماکزیمم مقدار  $U$  چقدر باشد تا هیچ الکترونی توسط آشکارساز روی استوانه‌ی  $r_3$  آشکار نشود؟

و) برای آن‌که تمام الکترون‌های خارج شده از استوانه‌ی  $r_1$  به آشکارساز برسند، حداقل مقدار  $U$  چقدر باید باشد؟

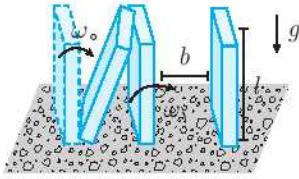
ز) فرض کنید  $\frac{1}{2}mv^2 \gg eU$ . در این حالت مقدار بار رسیده بر واحد زمان به استوانه‌ی  $r_3$  را به دست آورید.

در این مسئله می‌خواهیم با مدلی ساده، بازی دومینو را بررسی کنیم. چیدمان این بازی، تعدادی قطعه‌ی چوبی هم‌شکل (دومینو) است که در فواصل یکسان از هم به صورت عمودی قرار داده



شده‌اند. بازی با حرکت دادن اولین دومینو به سمت دومینوهای دیگر شروع می‌شود و با برخورد های پیاپی آن‌ها ادامه پیدا می‌کند. ابعاد طولی مورد نیاز، در شکل مشخص شده‌اند. به عنوان مدلی ساده برای بررسی کیفی این بازی، چند فرض ساده می‌کنیم:

- (۱) قطعات کاملاً همگن‌اند و ضخامت آن‌ها قابل چشم‌پوشی است.
- (۲) پای دومینوها هنگام حرکت و برخوردها نمی‌لغزد و بلند نمی‌شود.
- (۳) هر دومینو تنها یک برخورد انجام می‌دهد و در برخوردهای بعدی نقشی ندارد.
- (۴) از اصطکاک میان دومینوها در لحظه‌ی برخورد می‌توان چشم‌پوشی کرد.



سرعت زاویه‌ای دومینوی  $k$ ام درست پس از برخورد دومینوی  $1 - k$ ام با آن،  $\omega_k$  است. این دومینو پس از سقوط در میدان گرانشی با دومینوی بعدی برخورد ناکشسان انجام می‌دهد.

**الف)** کم‌ترین انرژی جنبشی مجموعه‌ی دومینوی  $k$ ام و  $1 + k$ ام را درست پس از برخورد به دست آورید. ( $E_{\min}^k$ )

**ب)** فرض کنید انرژی جنبشی این مجموعه پس از برخورد ناکشسان به صورت زیر باشد:

$$E^{(k)} = E_{\min}^{(k)} + \eta^2 (E_0^{(k)} - E_{\min}^{(k)}) \quad (۱)$$

که در آن  $\eta$  عددی ثابت در بازه‌ی  $(0, 1)$  و  $E_0^{(k)}$  انرژی جنبشی مجموعه‌ی دو دومینو پیش از برخورد است. رابطه‌ی بازگشتی برای سرعت زاویه‌ای دومینوی  $1 + k$ ام درست پس از برخورد دومینوی  $k$ ام با آن  $(\omega_{k+1})$  بر حسب  $\omega_k$  و با حل آن رابطه‌ی صریح برای  $\omega_k$  بر حسب سرعت زاویه‌ای دومینوی اول  $(\omega_0)$  و پارامترهای مسئله به دست آورید.

**ج)** رفتار  $\omega_k$  را در حد  $k \rightarrow \infty$  حساب کنید.

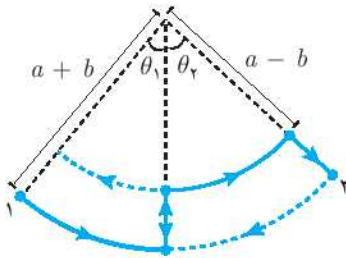
**د)** سرعت خطی انتشار برخوردها را در حد  $k \rightarrow \infty$  تا اولین مرتبه‌ی نا صفر از  $b/l$  به دست آورید. می‌توانید پاسخ خود را با استفاده از معکوس تابع  $\sinh x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$  بیان کنید. راهنمایی: پاسخ عمومی معادله‌ی دیفرانسیل زیر:

$$\ddot{x} - \beta^2 x = 0 \quad (۲)$$

به صورت  $x(t) = Ae^{\beta t} + Be^{-\beta t}$  است که در آن  $A$  و  $B$  با توجه به شرایط اولیه تعیین می‌شوند.

۶

یک نفر می‌خواهد تاب بازی کند. او با تغییر مکان مرکز جرم خود دامنه‌ی نوسان تاب را زیاد می‌کند. مطابق شکل در نیمی از حرکت فاصله‌ی مرکز جرم او از نقطه‌ی آویز  $a + b$  و در نیم دیگر این فاصله  $a - b$  است. دامنه‌ی حرکت او در نقطه‌ی ۱ را  $\theta_1$  و در نقطه‌ی ۲،  $\theta_2$  بگیرید. حرکت او از ۱ به ۲ را یک گام بگیرید. او حرکت خود در گام اول را به چند بخش تقسیم می‌کند:



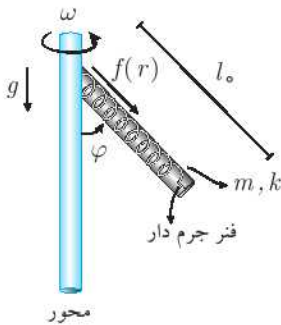
- ۱) ابتدا از نقطه‌ی ۱ روی مسیر دایره‌ای با شعاع  $a + b$  شروع به حرکت می‌کند.
- ۲) در پایین‌ترین نقطه از مسیر، فاصله‌اش از نقطه‌ی آویز را به  $a - b$  تغییر می‌دهد.
- ۳) سپس روی دایره‌ای به شعاع  $a - b$  حرکت می‌کند.
- ۴) بالاخره در انتها فاصله‌ای را به  $a + b$  می‌رساند.
- ۵) او در گام‌های بعدی مشابه همین کار را ادامه می‌دهد.

**الف)** با فرض این‌که در ابتدا از زاویه‌ی  $\theta_1$  رها شده باشد،  $\theta_2$  را بر حسب  $\theta_1$ ،  $a$  و  $b$  به دست آورید.

**ب)** پس از چند بار تاب خوردن (چند گام) می‌تواند خودش را به بالاترین نقطه برساند و دور کامل بزند.

۷

لوله‌ی صلب بدون جرمی را که فنر جرم‌داری به جرم  $m$  و ضریب سختی  $k$  و طول آزاد  $l_0$  در داخل آن قرار دارد، در نظر بگیرید. این لوله از یک انتها به محوری که با سرعت زاویه‌ای  $\omega$  در حال چرخش است، متصل شده است و می‌تواند آزادانه در صفحه‌ی شامل لوله و محور حرکت کند (شکل ۱). (توجه کنید که فنر فقط در راستای میله می‌تواند تغییر طول بدهد).



**الف)** ضریب سختی فنر ( $k$ ) را بی‌نهایت بگیرید و زاویه‌ی تعادل در این حالت را محاسبه کنید. ( $\varphi_0$ ) در صورت بی‌نهایت نبودن ضریب سختی  $k$  زاویه‌ی تعادل ( $\varphi$ ) نسبت به حالت قبل تغییر می‌کند. می‌خواهیم این زاویه را به دست آوریم. برای این منظور تابع  $f(r)$ ، ( $0 < r < l_0$ )

را تعریف می‌کنیم که بیان‌گر مکان جزء کوچکی از فنر است که در حالت (الف) در فاصله‌ی  $r$  از تکیه‌گاه قرار داشته است.

(ب) معادلات لازم را برای جزء کوچکی از فنر در حالت تعادل بنویسید و با توجه به آن‌ها معادله‌ی دیفرانسیلی برای  $f(r)$  به دست آورید. (این معادله شامل  $f(r)$  و مشتقات آن، ثابت‌های مسئله و زاویه‌ی تعادل  $\varphi$  می‌باشد.)

حال فرض می‌کنیم که  $k$  بسیار بزرگ است به طوری که  $\frac{1}{k}$  بسیار کوچک است.

(ج) معادله‌ی دیفرانسیل به دست آمده در قسمت (ب) را حل کرده و جواب را تا مرتبه‌ی اول نسبت به  $\frac{1}{k}$  بسط دهید. حال با اعمال شرایط مرزی مناسب، تابع  $f(r)$  را به طول کامل (همراه با ضرایب) تا مرتبه‌ی اول نسبت به  $\frac{1}{k}$  به دست آورید.

(د) زاویه‌ی تعادل جدید را تا مرتبه‌ی اول نسبت به  $\frac{1}{k}$  و ثابت‌های مسئله به دست آورید.

\* جواب معادله‌ی دیفرانسیل ناهمگن  $\frac{d^2y}{dx^2} + a^2y = b$  (که  $a$  و  $b$  ثابت‌اند) به صورت

$y = A \sin(ax + B) + \frac{b}{a^2}$  است که  $A$  و  $B$  ضرایب دلخواهی هستند که با توجه به شرایط مرزی مشخص می‌شوند.

$$\langle \delta U \rangle = \frac{mgx_0^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{a}} \left( \frac{\sqrt{2} \delta x_0}{x_0} - \frac{\delta a}{a} \right)$$

۵) نیروی  $N$  دو مؤلفه دارد. در راستای  $y$  و  $x$  را جداگانه به دست آورده و بعد میانگین زمانی می‌گیریم:

$$\left. \begin{array}{l} N_y = N \cos \theta \\ N_x = N \sin \theta \end{array} \right\} \xrightarrow{(\ddot{r})} \begin{cases} N_y = m \left( g + \frac{x_0^{\frac{1}{2}} \omega^{\frac{1}{2}}}{a} (\sin \omega t \cos \omega t) \right) \\ N_x = -m x_0 \sin \omega t \end{cases}$$

$$\langle W_x \rangle = \left\langle - \int m x_0 \omega^{\frac{1}{2}} \sin \omega t dx_0 \right\rangle = \left\langle - \frac{m x_0^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{2}} \omega^{\frac{1}{2}} \sin \omega t \right\rangle = 0$$

$$\delta W_y = \delta W_N = \delta \left( m \left( g + \frac{\omega^{\frac{1}{2}} x_0^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{a}} (\sin \sqrt{2} \omega t) \right) y \right)$$

$$= \delta (mg \Delta y) = \frac{mg x_0^{\frac{1}{2}} \sin^{\frac{1}{2}} \omega t}{a} \left( \frac{\sqrt{2} \delta x_0}{x_0} - \frac{\delta a}{a} \right)$$

$$\Rightarrow \langle \delta W_N \rangle = \frac{mg x_0^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{a}} \left( \frac{\sqrt{2} \delta x_0}{x_0} - \frac{\delta a}{a} \right)$$

۶

$$\langle \delta W_N \rangle + \langle \delta U \rangle = \delta \langle k \rangle$$

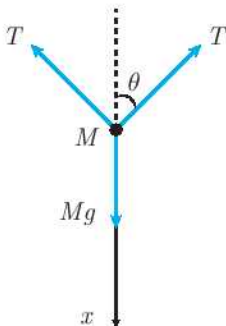
$$\left( \frac{\sqrt{2} \delta x_0}{x_0} - \frac{\delta a}{a} \right) \frac{mg x_0^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{a}} + \left( \frac{\sqrt{2} \delta x_0}{x_0} - \frac{\delta a}{a} \right) \frac{mg x_0^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{a}} = \frac{mg x_0 \omega}{\sqrt{a}} \delta x_0$$

$$\Rightarrow \frac{x_0 \delta x_0}{a} = \frac{\sqrt{2} \delta a}{\sqrt{a}} x_0^{\frac{1}{2}} \Rightarrow \frac{\delta a}{a} = \frac{\sqrt{2} \delta x}{x}$$

$$\ln \left( \frac{x}{x_0} \right)^{\frac{1}{\sqrt{2}}} = \ln \left( \frac{a}{a_0} \right) \Rightarrow \boxed{ax^{-\frac{1}{\sqrt{2}}} = \text{const}}$$



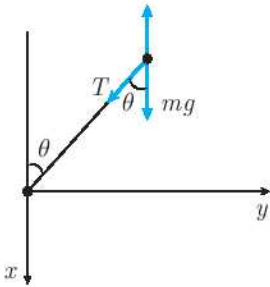
۱ الف) با توجه به نیروهای وارد بر جرم  $M$  داریم:



$$Mg - \sqrt{2} T \cos \theta = M \ddot{x}$$

$$\rightarrow \ddot{x} = g - \frac{\sqrt{2} T}{M} \cos \theta \quad (1)$$





اکنون حرکت جرم  $m$  را در دستگاه جرم  $M$  بررسی می‌کنیم:

$$T - m\ddot{x} \cos \theta + mg \cos \theta = ml\dot{\theta}^2$$

$$mg \sin \theta - m\ddot{x} \sin \theta = ml\ddot{\theta}$$

با قرار دادن معادله‌ی (۱) در معادلات به‌دست آمده به معادلات زیر می‌رسیم.

$$T + \frac{2m}{M}T \cos^2 \theta = ml\dot{\theta}^2$$

$$\frac{2m}{M}T \sin \theta \cos \theta = ml\ddot{\theta}$$

با حذف  $T$  از دو معادله‌ی بالا به یک معادله‌ی دیفرانسیل برای  $\theta$  می‌رسیم:

$$\frac{1 + \frac{2m}{M} \cos^2 \theta}{\frac{2m}{M} \sin \theta \cos \theta} \dot{\theta}^2 = \ddot{\theta}$$

$$\left(1 + \frac{2m}{M} \cos^2 \theta\right) \dot{\theta} = \frac{2m}{M} \sin \theta \cos \theta \ddot{\theta}$$

$\theta = \theta_0 + \delta\theta$  در نظر می‌گیریم و داریم:

$$\ddot{\theta}_0 + \delta\ddot{\theta} + \frac{2m}{M} \cos^2 \theta_0 \ddot{\theta}_0 = \frac{2m}{M} \sin \theta_0 \cos \theta_0 \dot{\theta}_0^2$$

$$\ddot{\theta}_0 = 0 \Rightarrow \dot{\theta}_0 = -\frac{u+v}{l} \Rightarrow \theta_0 = \frac{\pi}{2} - \left(\frac{u+v}{l}\right)t$$

$$\delta\ddot{\theta} = \frac{m}{M} \sin 2\theta_0 \dot{\theta}_0^2 \Rightarrow \delta\ddot{\theta} = \frac{m}{M} \left(-\frac{u+v}{l}\right)^2 \sin\left(\pi - \frac{2(u+v)}{l}t\right)$$

$$\delta\ddot{\theta} = \frac{m}{M} \left(\frac{u+v}{l}\right)^2 \sin\left(2\left(\frac{u+v}{l}\right)t\right)$$

$$\delta\dot{\theta} - 0 = \frac{m}{M} \left(\frac{u+v}{l}\right)^2 \left(\frac{-l}{2(u+v)}\right) \left(\cos \frac{2(u+v)}{l}t\right) \Big|_0^t$$

$$\delta\dot{\theta} = \frac{m}{M} \frac{u+v}{2l} \left(1 - \cos \frac{2(u+v)}{l}t\right)$$

$$\delta\theta = \frac{m}{M} \frac{u+v}{2l} \left(t - \frac{l}{2u+2v} \sin \frac{2(u+v)}{l}t\right)$$

$$\theta = \frac{\pi}{2} - \frac{u+v}{l}t + \frac{m}{M} \frac{u+v}{2l} \left(t - \frac{l}{2(u+v)} \sin\left(\frac{2(u+v)}{l}t\right)\right)$$

(ب) در زمان رسیدن دو جرم  $m$ ،  $\theta = 0$  است و  $T$  را برابر عبارت روبه‌رو تا مرتبه‌ی اول نسبت به  $\frac{m}{M}$  می‌گیریم:

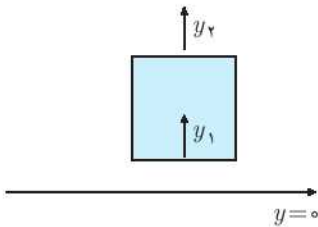
$$T = T_0 + \delta T$$

$$\begin{aligned}
 0 &= \frac{\pi}{\gamma} - \left(\frac{u+v}{l}\right)(T_0 + \delta T_0) \\
 &+ \frac{m}{M} \left(\frac{u+v}{\gamma l}\right) \left(T_0 + \delta T_0 - \frac{l}{\gamma(u+v)} \sin\left(\frac{\gamma(u+v)}{l}(T_0 + \delta T_0)\right)\right) \\
 T_0 &= \frac{l\pi}{\gamma(u+v)} \\
 - \left(\frac{u+v}{l}\right)\delta T_0 + \frac{m}{M} \left(\frac{u+v}{\gamma l}\right) \left(T_0 - \frac{l}{\gamma(u+v)} \sin\left(\frac{\gamma(u+v)}{l}T_0\right)\right) &= 0 \\
 \delta T_0 &= \frac{m}{\gamma M} \left[ \frac{l\pi}{\gamma(u+v)} - \frac{l}{\gamma(u+v)} \sin\left(\frac{\gamma(u+v)}{l} \times \frac{l\pi}{\gamma(u+v)}\right) \right] \\
 \Rightarrow \delta T_0 &= \frac{ml\pi}{\gamma M(u+v)} \Rightarrow \boxed{T = \frac{l\pi}{\gamma(u+v)} \left[1 + \frac{m}{\gamma M}\right]}
 \end{aligned}$$

الف) با توجه به صورت مسئله مطابق شکل چگالی جریان به صورت زیر است:

$$\vec{J} = mn_y v_y \hat{y}$$

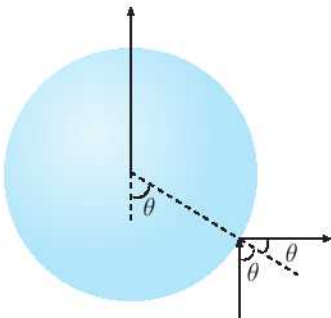
با توجه به شکل و این که بر حسب زمان چگالی جرم در هیچ نقطه‌ای تغییر نمی‌کند مطابق معادله پیوستگی داریم:



$$\begin{aligned}
 \nabla \cdot \vec{J} &= -\frac{\partial \rho}{\partial t} \Rightarrow \nabla \cdot \vec{J} = 0 \Rightarrow \vec{J} = \text{const} \\
 \Rightarrow \vec{J}_1 &= \vec{J}_2
 \end{aligned}$$

$$n_{(y)} v_y = n_0 v_0 \Rightarrow \boxed{n_{(y)} = \frac{n_0}{\sqrt{1 - \frac{v_y^2}{v_0^2}}}}$$

ب) نیروی ناشی از برخورد ذرات به کره را محاسبه می‌نماییم.



$$\begin{aligned}
 dF_y \Delta t &= dm \gamma v \cos \theta (\cos \theta) \\
 \Rightarrow dF_y \Delta t &= n v \Delta t dA \cos \theta \gamma v \cos^2 \theta m \\
 dF_y &= \gamma n v^2 \cos^2 \theta (R^2 d\theta \sin \theta d\varphi \rho) m \\
 \Rightarrow F_y &= m n_0 \pi R^2 v_0 \sqrt{v_0^2 - \gamma^2}
 \end{aligned}$$

با توجه به تعادل کره داریم:

$$Mg = mn_0 \pi R^2 v_0 \sqrt{v_0^2 - 2gy} \Rightarrow y = \frac{1}{2g} \left( v_0^2 - \left( \frac{Mg}{mn_0 \pi R^2 v_0} \right)^2 \right)$$

(ج) با توجه به نیروهای وارد بر ذره و اینکه  $y = y_0 + \delta y$  داریم:

$$m\delta\ddot{y} = -Mg + n_0 m v_0 \pi R^2 \sqrt{v_0^2 - 2g(y_0 + \delta y)}$$

$$\Rightarrow \delta\ddot{y} = \left( \frac{-(n_0 m v_0 \pi R^2)^2}{mM} \right) \delta y$$

(الف) با توجه به شرایط مرزی در نقطه‌ی  $r = R$  داریم:

$$\begin{cases} \varphi(R_+) = \varphi(R_-) \\ -\frac{\partial\varphi}{\partial r}\bigg|_{r=R_+} + \frac{\partial\varphi}{\partial r}\bigg|_{r=R_-} = \frac{\sigma_0}{\epsilon_0} \cos\theta \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} -ER \cos\theta = \frac{A \cos\theta}{R^2} \\ \left( \frac{2A \cos\theta}{R^2} - E \cos\theta \right) = \frac{\sigma_0}{\epsilon_0} \cos\theta \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} E = \frac{-A}{R^2} \\ -E + \frac{2A}{R^2} = \frac{\sigma_0}{\epsilon_0} \end{cases}$$

$$\Rightarrow E = \frac{\sigma_0}{2\epsilon_0}, \quad A = -\frac{\sigma_0 R^2}{2\epsilon_0}$$

(ب) با توجه به قسمت قبل و با توجه به اصل برهم‌نهی (جمع پتانسیل‌های ناشی از  $\sigma_b$ ,  $\sigma_a$  و  $E_0$ ) برای پتانسیل در کل فضا داریم:

$$V = \begin{cases} -E_0 r \cos\theta - \frac{(\sigma_a + \sigma_b)}{2\epsilon_0} r \cos\theta & r < a \\ -E_0 r \cos\theta - \frac{\sigma_b r}{2\epsilon_0} \cos\theta - \frac{\sigma_a a^2 \cos\theta}{2\epsilon_0 r^2} & a \leq r < b \\ -E_0 r \cos\theta - \frac{(\sigma_a a^2 + \sigma_b b^2) \cos\theta}{2\epsilon_0} & b \leq r \end{cases}$$

(ج) پس با توجه به شرایط مرزی در  $r = a$  و  $r = b$  داریم:

$$\begin{cases} D(b^+) - D(b^-) = 0 \\ D(a^+) - D(a^-) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} -\epsilon_0 \frac{\partial V}{\partial r}\bigg|_{r=b^+} + \epsilon_0 (\chi + 1) \frac{\partial V}{\partial r}\bigg|_{r=b^-} = 0 \\ -\epsilon_0 (\chi + 1) \frac{\partial V}{\partial r}\bigg|_{r=a^+} + \epsilon_0 \frac{\partial V}{\partial r}\bigg|_{r=a^-} = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} -(E_0 \cos \theta + \frac{\gamma(\sigma_a a^r + \sigma_b b^r)}{\gamma \epsilon_0 b^r} \cos \theta) \\ + (\chi + 1) \left( -E_0 \cos \theta - \frac{\sigma_b}{\gamma \epsilon_0} \cos \theta + \frac{\gamma \sigma_a a^r}{\gamma \epsilon_0 b^r} \cos \theta \right) = 0 \\ - (\chi + 1) \left( -E_0 \cos \theta - \frac{\sigma_b}{\gamma \epsilon_0} \cos \theta + \frac{\gamma \sigma_a a^r}{\gamma \epsilon_0 a^r} \cos \theta \right) \\ + \left( -E_0 \cos \theta - \frac{(\sigma_a + \sigma_b)}{\gamma \epsilon_0} \cos \theta \right) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} (\chi + 1) \left( \frac{\gamma \sigma_a a^r}{\gamma \epsilon_0 b^r} - \frac{\sigma_b}{\gamma \epsilon_0} - E_0 \right) + E_0 - \frac{\gamma \sigma_a a^r}{\gamma \epsilon_0 b^r} - \frac{\gamma \sigma_b}{\gamma \epsilon_0} = 0 \\ (\chi + 1) \left( \frac{-\gamma \sigma_b}{\gamma \epsilon_0} + \frac{\sigma_b}{\gamma \epsilon_0} + E_0 \right) - E_0 - \frac{\sigma_a}{\gamma \epsilon_0} - \frac{\sigma_b}{\gamma \epsilon_0} = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{\gamma \chi a^r}{b^r} \sigma_a - (\chi + 3) \sigma_b = \gamma \epsilon_0 E_0 \chi \\ \sigma_a (\chi + 3) - \sigma_b \chi = \gamma \epsilon_0 E_0 \chi \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \sigma_b = \gamma \epsilon_0 \chi E_0 \left[ \frac{\frac{\gamma \chi a^r}{b^r} - (\chi + 3)}{(\chi + 3)^2 + \gamma \chi \frac{a^r}{b^r}} \right] \\ \sigma_a = \gamma \epsilon_0 \chi E_0 \left[ \frac{1}{(\chi + 3)^2 - \gamma \chi \frac{a^r}{b^r}} \right] \end{cases}$$

با توجه به مقدارهای به دست آمده برای  $\sigma_a$  و  $\sigma_b$  و جایگذاری آن‌ها در  $V$  داریم:

$$V = \begin{cases} -E_0 r \cos \theta \left[ 1 + \chi \left( \frac{\frac{\gamma a^r}{b^r} - 1}{(\chi + 3)^2 - \frac{\gamma \chi a^r}{b^r}} \right) \right] & r < a \\ -E_0 r \cos \theta \left[ 1 + \chi \left( \frac{\frac{\gamma \chi a^r}{b^r} - (\chi + 3) + \frac{\gamma a^r}{r^r}}{(\chi + 3)^2 - \frac{\gamma \chi a^r}{b^r}} \right) \right] & a \leq r < b \\ -E_0 r \cos \theta \left[ 1 + \frac{\chi}{r^r} \left( \frac{(\gamma \chi + 3) a^r - (\chi + 3) b^r}{(\chi + 3)^2 - \frac{\gamma \chi a^r}{b^r}} \right) \right] & b \leq r \end{cases}$$

(د) با توجه به رابطه‌ی پایستگی انرژی داریم:

$$\frac{1}{\gamma} m v^i + qV(b) = \frac{1}{\gamma} m v_x^i + qV(a)$$

$$\Rightarrow v_x^i = v^i + \frac{\gamma q}{m} (V(b) - V(a))$$

$$\Rightarrow v_x^i = v^i - \frac{\gamma q E_0}{m} \left( b + \frac{\chi}{b^r} \left( \frac{(\gamma \chi + 3) a^r - (\chi + 3) b^r}{(\chi + 3)^2 - \frac{\gamma \chi a^r}{b^r}} \right) - a - a \chi^r \left( \frac{\frac{\gamma a^r}{b^r} - 1}{(\chi + 3)^2 - \frac{\gamma \chi a^r}{b^r}} \right) \right)$$



حال در معادله‌ی بالا  $b = a + \delta$  می‌گیریم که در آن  $\delta$  را در آخر برابر  $b - a$  قرار می‌دهیم.

$$\begin{aligned} v_x^{\prime} &= v^{\prime} - \frac{\gamma q E_0}{m} \left( \delta + \frac{\chi(\gamma\chi + \gamma^3) \frac{a^{\gamma}}{a^{\gamma}(\gamma + \frac{\delta}{a})^{\gamma}} - \chi(\chi + \gamma)(a + \delta) - \frac{\gamma a^{\gamma} \chi^{\gamma}}{a^{\gamma}(\gamma + \frac{\delta}{a})^{\gamma}} + a\chi^{\gamma}}{(\chi + \gamma)^{\gamma} + \frac{\gamma \chi^{\gamma} a^{\gamma}}{a^{\gamma}(\gamma + \frac{\delta}{a})^{\gamma}}} \right) \\ &= v^{\prime} - \frac{\gamma q E_0}{m} \left( \delta + \frac{\chi(\gamma\chi + \gamma^3)a(1 - \frac{\gamma\delta}{a}) - \chi(\chi + \gamma)a(\gamma + \frac{\delta}{a}) - \gamma a\chi^{\gamma}(1 - \frac{\gamma\delta}{a}) + a\chi^{\gamma}}{(\chi + \gamma)^{\gamma} - \gamma\chi^{\gamma}(1 - \frac{\gamma\delta}{a})} \right) \\ &= v^{\prime} - \frac{\gamma q E_0}{m} \delta \left( 1 - \frac{\gamma(\chi)(\gamma\chi + \gamma^3) + \chi(\chi + \gamma) - \gamma\chi^{\gamma}}{(\chi + \gamma)^{\gamma} - \gamma\chi^{\gamma}} \right) \\ &= v^{\prime} - \frac{\gamma q E_0}{m} \delta \left( 1 + \frac{\chi^{\gamma} - \gamma\chi}{(\chi + \gamma)^{\gamma} - \gamma\chi^{\gamma}} \right) \\ &= v \left( 1 - \frac{q E_0 \delta}{m v^{\prime}} \left( \frac{\gamma - \gamma\chi}{(\chi + \gamma)^{\gamma} - \gamma\chi^{\gamma}} \right) \right) \\ &\Rightarrow v_x = v \left( 1 - \frac{\gamma q E_0 (b - a)}{m v^{\prime}} \left( \frac{\gamma - \chi}{(\chi + \gamma)^{\gamma} - \gamma\chi^{\gamma}} \right) \right) \end{aligned}$$

۴ الف) با توجه به پایستگی انرژی داریم:

$$\frac{1}{\gamma} m v_0^{\prime} = \frac{1}{\gamma} m v^{\prime} - eU \Rightarrow v = \sqrt{v_0^{\prime 2} + \frac{\gamma eU}{m}} \quad (۱)$$

نیرو مرکزگراست بنابراین:

$$r^{\prime} \dot{\theta} = \cos t \Rightarrow r_1 v_0 \sin \alpha = r_2 v \sin \beta \Rightarrow \sin \beta = \frac{r_1 v_0}{r_2 v} \sin \alpha \quad (۲)$$

$$(۱), (۲) \Rightarrow \dot{\beta} = \sin^{-1} \left[ \frac{r_1 v_0}{r_2 \sqrt{v_0^{\prime 2} + \frac{\gamma eU}{m}}} \sin \alpha \right]$$

ب) با توجه به این‌که احتمال خروج در همه‌ی زاویه‌ها یکسان است پس

$$n_{\alpha} = \frac{d\alpha}{\pi} n$$

از آن‌جایی که در مسیر حرکت الکترون اضافه نمی‌شود پس تمام الکترون‌هایی که بین زاویه‌ی  $\alpha$  و  $\alpha + d\alpha$  خارج شده‌اند از زاویه‌ی  $\beta$  و  $\beta + d\beta$  بیرون می‌آیند:

$$n_{\beta} = \frac{d\alpha}{\pi} n \quad (۱)$$

با توجه به قسمت الف) داریم:

$$\frac{d\beta}{d\alpha} = \frac{\sqrt{\left(\frac{r_1}{r_2}\right)^2 \frac{v_0^{\prime 2}}{v_0^{\prime 2} + \frac{\gamma eU}{m}} - \sin^2 \alpha}}{\cos \beta} \quad (۲)$$

$$(۱), (۲) \Rightarrow n_{\beta} = \frac{n}{\pi} \frac{\cos \beta d}{\sqrt{\left(\frac{r_1}{r_2}\right)^2 \frac{v_0^2}{v_0^2 + \frac{eU}{m}} - \sin^2 \beta}}$$

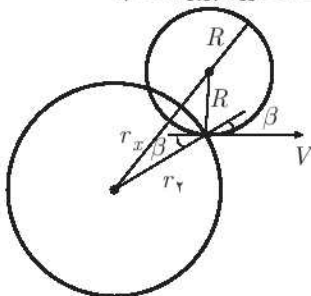
ج) با توجه به قانون دوم نیوتن داریم:

$$F = \frac{mv^2}{R} \Rightarrow R = \frac{m}{F} v^2$$

با توجه به قسمت الف و معادله‌ی بالا:

$$R = \frac{m}{\eta} \left( v_0^2 + \frac{eU}{m} \right)^{\frac{1}{2}}$$

د) با توجه به شکل بیشترین فاصله‌ی الکترون برابر است با:



$$d = R + r_x \quad (۱)$$

از طرفی با توجه به هندسه‌ی شکل:

$$r_x = \sqrt{R^2 + r_1^2 - 2r_1 R \cos\left(\beta + \frac{\pi}{2}\right)}$$

$$r_x = \sqrt{R^2 + r_1^2 + 2r_1 R \sin \beta} \quad (۲)$$

$$(۱), (۲) \Rightarrow d = R + \sqrt{R^2 + r_1^2 + 2r_1 R \sin \beta}$$

با توجه به قسمت‌های قبل با جایگذاری  $R$  در معادله‌ی بالا داریم:

$$d = \frac{m}{\eta} \left( v_0^2 + \frac{eU}{m} \right)^{\frac{1}{2}} + \sqrt{\frac{m^2}{\eta^2} \left( v_0^2 + \frac{eU}{m} \right) + r_1^2 + \frac{2m}{\eta} v_0 r_1 \sin \alpha}$$

ه) پس باید شرط زیر برقرار باشد:

$$d_{\max} < r_2$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \frac{m}{\eta} \left( v_0^2 + \frac{2eU}{m} \right)^{\frac{1}{2}} + \sqrt{\left( \frac{m}{\eta} \right)^2 \left( v_0^2 + \frac{2eU}{m} \right) + e^2} + \frac{2m}{\eta} v_0 r_1 &< r_2 \\ \frac{-2mr_2}{\eta} \sqrt{v_0^2 + \frac{2eU}{m}} &> r_2^2 - r_1^2 + \frac{2mv_0 r_1}{\eta} \\ \frac{2eU}{m} &< -v_0^2 \left( v_0 \frac{r_1}{r_2} - \frac{\eta}{2mr_2} (r_2^2 - r_1^2) \right)^2 \\ \Rightarrow u_{\max} &= \frac{m}{2e} \left[ \left( v_0 \frac{r_1}{r_2} - \frac{\eta}{2mr_2} (r_2^2 - r_1^2) \right)^2 - v_0^2 \right] \end{aligned}$$

و) برای آن‌که همگی الکترون‌ها به آشکارساز برسند باید  $r_2 < v_{\min}$  باشد.

$$\begin{aligned} r_2 &< \frac{m}{\eta} \left( v_0^2 + \frac{2eU}{m} \right)^{\frac{1}{2}} + \sqrt{\left( \frac{m}{\eta} \right)^2 \left( v_0^2 + \frac{2eU}{m} \right) + r_1^2} \\ \frac{-2mr_2}{\eta} \sqrt{v_0^2 + \frac{2eU}{m}} &< r_2^2 - r_1^2 \\ \Rightarrow U_{\min} &= \frac{m}{2e} \left[ \frac{\eta(r_2^2 - r_1^2)^2}{2mr_2} - v_0^2 \right] \end{aligned}$$

ز) چون در طی مسیر الکترون به مقدار بارها اضافه نمی‌شود بنابراین مقدار بار رسیده بر واحد زمان برابر همان  $n$  می‌باشد.

با محاسبه‌ی  $\omega$  اولیه و استفاده از پایستگی تکانه در راستای  $x$ ، سرعت هر کدام بعد از برخورد را محاسبه کرده و  $E$  را به دست می‌آوریم.

الف) انرژی جنبشی دومینوی اول قبل از برخورد:

$$\begin{aligned} T_{\min}^{(k-1)} &= \frac{mg}{2} (l - \sqrt{l^2 - b^2}) = \frac{1}{2} ml^2 \omega^2 \\ \Rightarrow \omega &= \sqrt{\frac{3}{l^2} (l - l^2 - b^2)} \quad \text{سرعت زاویه‌ای قبل برخورد} \end{aligned}$$

پایستگی تکانه در راستای  $x$ : ( $v'$  سرعت نقطه‌ی برخورد است.)

$$\left. \begin{aligned} p_x &= p'_x \\ p'_x &= \frac{mv'}{2} + mv' = \frac{mv'}{2} \left( 1 + \frac{l}{2\sqrt{l^2 - b^2}} \right) \\ p_x &= \frac{ml\omega}{2} \sqrt{1 - \frac{b^2}{l^2}} \end{aligned} \right\}$$

$$\Rightarrow v' = l\omega \sqrt{1 - \frac{b^2}{l^2}} \left( 1 + \frac{l}{2\sqrt{l^2 - b^2}} \right)^{-1} \quad (*)$$

$$E_{\min} = \frac{1}{2} ml^2 \left( \frac{v'^2}{l^2 - b^2} + \frac{v'^2}{l^2 - b^2} \right) = \frac{1}{2} \frac{ml^2 v'^2}{l^2 - b^2}$$

با فرض این‌که دومینوی اول بدون سرعت اولیه می‌افتد.

$$(*) \rightarrow E_{\min}^{(k)} = \frac{mg}{3} \times \frac{l - \sqrt{l^2 - b^2}}{\left(1 + \frac{l}{2\sqrt{l^2 - b^2}}\right)^2}$$

(ب)

$$\left. \begin{aligned} I\omega_k'^2 &= I\omega_k^2 + 2\Delta E \\ E^{(k)} &= E_{\min}^{(k)} + \eta^2 [E_0^{(k)} - E_{\min}^{(k)}] \end{aligned} \right\} \Rightarrow \Delta E = \eta^2 (\Delta E_0)$$

این نشان می‌دهد که انرژی کل در هر مرحله ضربی از مرحله‌ی قبل است. یعنی  $\omega$  همچنین ویژگی خواهد داشت.

$$\omega_{k+1} = \alpha \omega_k' = \alpha \sqrt{\omega_k^2 + \frac{2\Delta E}{I}}$$

تعریف می‌کنیم:  $u_{k+1} := \omega_{k+1}$  و  $C := \alpha^2 \left(\frac{2\Delta E}{I}\right)$

$$\omega_{k+1}^2 = \alpha^2 \omega_k^2 + \alpha^2 \left(\frac{2\Delta E}{I}\right)$$

$$u_{k+1} = \alpha u_k + c$$

با حل این رابطه‌ی بازگشتی خواهیم داشت:

$$\omega_n^2 = \frac{c}{1 - \alpha} + \alpha^n \omega_0^2 \quad (*)$$

حال با جایگذاری  $\alpha$  بر حسب  $\eta$  داریم:

(چرا  $\alpha \neq \eta$ ؟ اگر در رابطه‌ی  $E^{(k)} - E_{\min}^{(k)} = \eta^2 (E_0^{(k)} - E_{\min}^{(k)})$  باشد آن‌گاه  $E^{(k)} = E_{\min}^{(k)}$  خواهد بود. پس در واقع  $\Delta E = \eta^2 \Delta E_0$  از تشابه این رابطه با  $\omega_{k+1}^2 = \alpha^2 \omega_k^2$  داریم:)

$$\eta^2 = \alpha^2 \frac{ml^2}{\phi}$$

$$(*) \rightarrow \omega_n^2 = \frac{\phi \eta^2}{ml^2} \Delta E_0 + \omega_0^2 \left(\frac{\phi \eta^2}{ml^2}\right)^{\frac{n}{2}} \quad (1)$$

$$\Delta E_0 = E_{\min}^{(0)} - \frac{ml^2 \omega_0^2}{\phi} \quad (2)$$

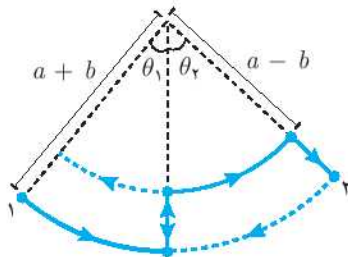
$$\Delta E_0 = \frac{m}{3} \left( g \cdot \frac{l - \sqrt{l^2 - b^2}}{1 + \frac{1}{3} \sqrt{1 - \frac{b^2}{l^2}}} - \frac{l^2 \omega_0^2}{2} \right) \quad (3)$$

از سه رابطه‌ی بالا خواهیم داشت:

$$\omega_n^2 = \omega_0^2 \left(\frac{\phi \eta^2}{ml^2}\right)^{\frac{n}{2}} + \frac{\phi \eta^2 m}{3} \left( g \cdot \frac{l - \sqrt{l^2 - b^2}}{1 + \frac{1}{3} \sqrt{1 - \frac{b^2}{l^2}}} - \frac{l^2 \omega_0^2}{2} \right)$$



الف) با توجه به شکل زیر و پایداری انرژی در مسیر ۱ و ۳ و با توجه به شعاعی بودن نیرو در مسیر ۲ و ثابت بودن  $r\dot{\theta} = \text{const}$  یا  $rv = \text{const}$  داریم:



$$\begin{cases} -mg(a+b)\cos\theta_1 = -mg(a+b) + \frac{1}{2}mv_1^2 \\ (a+b)v_1 = (a-b)v_2 \\ -mg(a-b) + \frac{1}{2}mv_2^2 = -mg(a-b)\cos\theta_2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} (a+b)\cos\theta_1 = a+b - \frac{v_1^2}{2g} \\ -(a-b)\cos\theta_2 = -(a-b) + \frac{v_1^2}{2g}\left(\frac{a+b}{a-b}\right)^2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \frac{(a+b)^2}{(a-b)^2}\cos\theta_1 - (a-b)\cos\theta_2 = \frac{(a+b)^2}{(a-b)^2} - (a-b)$$

$$\Rightarrow \left(\frac{a+b}{a-b}\right)^2(\cos\theta_1 - 1) = \cos\theta_2 - 1$$

$$\Rightarrow \theta_2 = \cos^{-1}\left[1 - \left(\frac{a+b}{a-b}\right)^2(1 - \cos\theta_1)\right]$$

ب) بنابراین کافی است رابطه‌ای برای  $\theta_n$  بر حسب  $\theta_1$  به دست آوریم بنابراین با توجه به رابطه‌ی بین  $\theta_1$  و  $\theta_2$  می‌توان رابطه‌ای نیز برای  $\theta_2$  و  $\theta_3$  نوشت با توجه به این‌که در این‌ها زاویه‌ی اولیه‌ی ما  $\theta_2$  خواهد بود بنابراین داریم:

$$\begin{cases} (1 - \cos\theta_2) = \left(\frac{a+b}{a-b}\right)^2(1 - \cos\theta_1) \\ (1 - \cos\theta_3) = \left(\frac{a+b}{a-b}\right)^2(1 - \cos\theta_2) \\ \vdots \\ (1 - \cos\theta_n) = \left(\frac{a+b}{a-b}\right)^2(1 - \cos\theta_{n-1}) \end{cases}$$

$$\Rightarrow (1 - \cos\theta_n) = \left(\frac{a+b}{a-b}\right)^{2(n-1)}(1 - \cos\theta_1)$$

پس اگر بخواهد تاب به  $\theta_n = \pi$  برسد داریم:

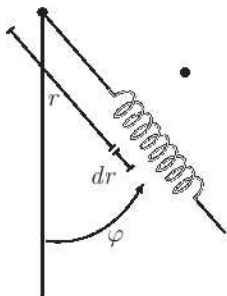
$$\frac{2}{1 - \cos \theta_1} = \left(\frac{a+b}{a-b}\right)^{2(n-1)}$$

$$n = 1 + \frac{1}{2} \log_{\left(\frac{a+b}{a-b}\right)} \left(\frac{2}{1 - \cos \theta_1}\right)$$

توجه شود که  $n$  می‌تواند یک عدد غیر صحیح باشد زیرا لزوماً تاب در  $\pi$  نخواهد بود پس باید از تابع براکت استفاده نمود تا حداقل دور را دریابیم:

$$n = 1 + \left[ \frac{1}{2} \log_{\left(\frac{a+b}{a-b}\right)} \left(\frac{2}{1 - \cos \theta_1}\right) \right]$$

الف) دستگاه مختصات متصل به جسم چرخان گشتاور حول  $O$  را محاسبه می‌کنیم:



$$d\tau_\omega = dm r \omega^2 r \cos \varphi \sin \varphi \Rightarrow \tau_\omega = \frac{m \cos \varphi \sin \varphi l_0^2 \omega^2}{3}$$

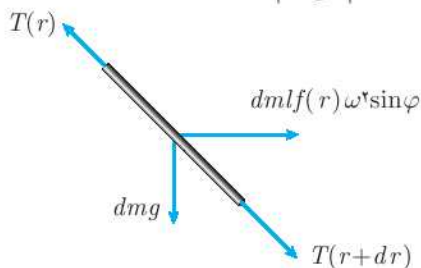
$$d\tau_g = dm r \sin \varphi g \Rightarrow \tau_g = mg \frac{l_0}{3} \sin \varphi$$

از آن‌جا که در این دستگاه فنر در حال تعادل است داریم:

$$\tau_g = \tau_\omega \Rightarrow g \frac{l_0 \sin \varphi}{3} = \frac{\cos \varphi \sin \varphi l_0^2 \omega^2}{3}$$

$$\Rightarrow \cos \varphi = \frac{3g}{2l_0 \omega^2} \Rightarrow \varphi = \cos^{-1} \left( \frac{3g}{2l_0 \omega^2} \right)$$

ب) دیاگرام آزاد را برای جزیی از فنر رسم می‌کنیم:



با نوشتن نیروهای در راستای میله داریم:

$$dT = -dm(g \cos \varphi + f(r)\omega^{\vee} \sin^{\vee} \varphi) \quad (۱)$$

این جزء کوچک دارای کشش معادل  $\frac{k_0 l_0}{dr}$  است و کشش در آن نقطه از ضابطه‌ی زیر به دست می‌آید:

$$\begin{aligned} T &= \frac{k_0 l_0}{dr} (df - dr) \Rightarrow T = k_0 l_0 \left( \frac{df}{dr} - 1 \right) \\ \Rightarrow dT &= k_0 l_0 (f''(r) dr) \\ (۱), (۲) &\Rightarrow k_0 l_0 f''(r) dr = -\frac{m}{l_0} (g \cos \varphi + f(r)\omega^{\vee} \sin^{\vee} \varphi) dr \end{aligned} \quad (۲)$$

$$\boxed{f''(r) + f(r) \frac{\omega^{\vee} \sin^{\vee} \varphi m_0}{k_0 l_0^2} + \frac{g \cos \varphi m_0}{k_0 l_0^2} = 0}$$

ج) با توجه به راهنمایی مسئله داریم:

$$f(r) = A \sin \left( \frac{\omega \sin \varphi}{l_0} \sqrt{\frac{m}{k}} r + B \right) - \frac{g \cos \varphi}{\omega^{\vee} \sin^{\vee} \varphi} \quad (۳)$$

شرایط مرزی مطابق زیر است:

$$\begin{cases} T(l_0) = 0 \Rightarrow f'(l_0) - 1 = 0 \\ f(0) = 0 \end{cases}$$

حال با نسبت معادله‌ی ۳ تا مرتبه‌ی اول نسبت به  $\frac{1}{k}$  داریم:

$$f(r) = A \sin B \left( 1 - \frac{\omega^{\vee} \sin^{\vee} \varphi m r^{\vee}}{l_0^2 k} \right) + A \cos B \left( \frac{\omega \sin \varphi r}{l_0} \sqrt{\frac{m}{k}} \right) - \frac{g \cos \varphi m_0}{k_0 l_0^2}$$

با قرار دادن شرایط مرزی خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} \frac{A \cos \beta \omega \sin \varphi}{l_0} \sqrt{\frac{m}{k}} - \frac{A \sin \beta \omega^{\vee} \sin^{\vee} \varphi m}{l_0 k} &= 1 \\ A \sin \beta &= \frac{g \cos \varphi}{\omega^{\vee} \sin^{\vee} \varphi} \\ \Rightarrow \begin{cases} f(r) = A \cos(B) \sqrt{\frac{m}{k}} \frac{\omega \sin(\varphi)}{l_0} r - \frac{mg \cos \varphi}{2kl_0^2} r^{\vee} \\ \frac{A \cos(B)}{l_0} \sqrt{\frac{m}{k}} \omega \sin \varphi = 1 + \frac{mg \cos(\varphi)}{kl_0} \end{cases} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow f(r) = r \left( 1 + \frac{mg \cos \varphi}{kl_s} \right) - \frac{mg \cos(\varphi) r^2}{2kl_s^2}$$

(د) با توجه به شرط تعادل و این که در این حالت هم گشتاور صفر است:

$$\begin{cases} d\tau_\omega = \left(\frac{m}{l_s} dr\right) f(r) \cos \varphi f(r) \sin(\varphi) \omega^2 \\ d\tau_g = \left(\frac{m}{l_s} dr\right) f(r) \sin \varphi g \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \tau_\omega = \frac{m}{l_s} \omega^2 \cos \varphi \sin \varphi \int_a^{l_s} f^2(r) dr \\ \tau_g = \frac{m}{l_s} \sin \varphi g \int_a^{l_s} f(r) dr \end{cases}$$

$$\Rightarrow \tau_\omega = \tau_g \Rightarrow \frac{\omega^2}{g} \cos \varphi \int_a^{l_s} f^2(r) dr = \int_a^{l_s} f(r) dr$$

$$\Rightarrow \frac{\omega^2 \cos \varphi}{g} \int_a^{l_s} \left( r^2 + \frac{2mg \cos \varphi r^2}{kl_s} - \frac{mg \cos \varphi r^2}{kl_s^2} \right) dr$$

$$= \int_a^{l_s} \left( r \left( 1 + \frac{mg \cos \varphi}{kl_s} \right) - \frac{mg \cos \varphi r^2}{2kl_s^2} \right) dr$$

$$\Rightarrow \frac{\omega^2 \cos \varphi}{g} \left( \frac{l_s^3}{3} + \frac{2mgl_s^3 \cos \varphi}{3k} - \frac{mg \cos \varphi l_s^3}{4k} \right) = \left( \frac{l_s^3}{2} + \frac{mgl_s \cos \varphi}{3k} \right)$$

حال  $\cos(\varphi)$  را به صورت زیر در نظر می‌گیریم:

$$\cos \varphi_0 = \cos(\varphi_0) + \frac{c}{k} \quad ; \quad \cos(\varphi_0) = \frac{3g}{2l_s \omega^2}$$

حال با جایگذاری در معادله‌ی بالا داریم:

$$\frac{\omega^2 l^3}{3g} \cos \varphi + \frac{\Delta m l \omega^2}{24k} \cos^2 \varphi - \frac{l}{2} - \frac{mg \cos \varphi}{3k}$$

$$\Rightarrow \frac{\omega^2 l^3}{3gk} c + \frac{\Delta m l \omega^2}{24k} \frac{8g^2}{4l^2 \omega^2} - \frac{mg^2}{2l \omega^2 k} = 0$$

$$\Rightarrow C = \frac{3m \omega^2}{32}$$

$$\Rightarrow \cos \varphi = \frac{3g}{2l_s \omega^2} + \frac{3m \omega^2}{32k}$$